

<1장 - 연습문제>

본문을 읽어보면 충분히 풀 수 있는 단답형 문제이므로, 1장은 생략합니다.

<2장 - 연습문제>

1. $\frac{1}{2j} \left(e^{\frac{3\pi}{4}} - e^{-\frac{3\pi}{4}} \right), \frac{1}{2} \left(e^{\frac{t}{2}} + e^{-\frac{t}{2}} \right)$

2. 우대칭 성분과 기대칭 성분은

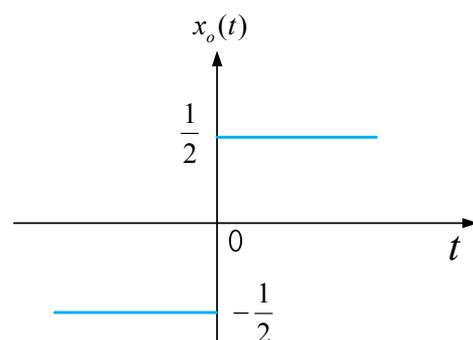
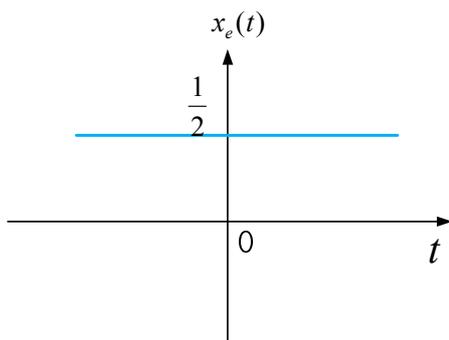
$$x_e = \frac{1}{2}, \quad t=0 \text{을 제외한 모든 } t$$

$$x_o(t) = \begin{cases} -\frac{1}{2} & t < 0 \\ \frac{1}{2} & t > 0 \end{cases}$$

“중략”

$$x_e(0) = \frac{1}{2}, \quad x_o(0) = 0$$

그림으로 나타내면 다음과 같다.



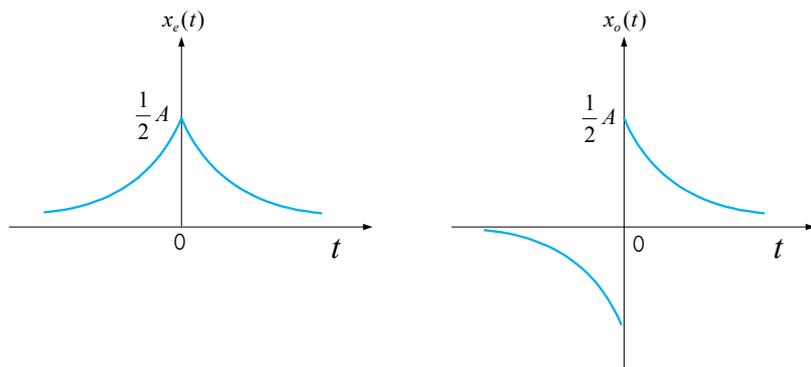
3. 우대칭 성분과 기대칭 성분은

$$x_e(t) = \begin{cases} \frac{1}{2} A \exp[-\alpha t] & t > 0 \\ \frac{1}{2} A \exp[\alpha t] & t < 0 \end{cases}$$

$$= \frac{1}{2} A \exp[-\alpha |t|]$$

$$x_o(t) = \begin{cases} \frac{1}{2} A \exp[-\alpha t] & t > 0 \\ -\frac{1}{2} A \exp[\alpha t] & t < 0 \end{cases}$$

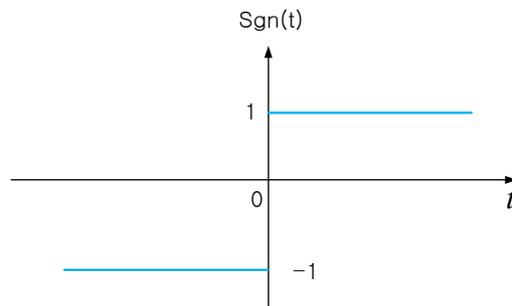
그림으로 나타내면 다음과 같다.



4. $2\text{rect}(t/2) = 2[u(t+1) - u(t-1)]$

5. 단위 계단 함수로의 표현은 $\text{sgn } t = -1 + 2u(t)$

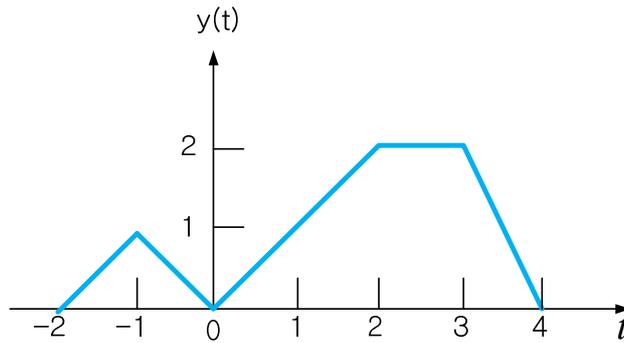
그래프로 표현하면



6. $y(t)$ 는

$$y(t) = r(t+2) - 2r(t+1) + 2r(t) - r(t-2) - 2r(t-3) + 2r(t-4)$$

그래프로 표현하면



7.

$$\textcircled{1} \int_{-2}^1 (t+t^2)\delta(t-3)dt = 0$$

$$\textcircled{2} \int_{-2}^4 (t+t^2)\delta(t-3)dt = 3+3^2 = 12$$

$$\textcircled{3} \int_0^3 \exp[t-2]\delta(2t-4)dt = \int_0^3 \exp[t-2]2\delta(t-2)dt = 2\exp[0] = 2$$

$$\textcircled{4} \frac{d}{dt}u(t) = \delta(t), \quad \int_{-\infty}^t \delta(\tau)d\tau = u(t)$$

8.

$$\begin{aligned} \textcircled{1} \int_{-4}^4 (t-2)^2 \delta'\left(-\frac{1}{3}t + \frac{1}{2}\right)dt &= \int_{-4}^4 3(t-2)^2 \delta'\left(t - \frac{3}{2}\right)dt \\ &= \int_{-4}^4 \left[\frac{3}{4} \delta'\left(t - \frac{3}{2}\right) + 3\delta\left(t - \frac{3}{2}\right) \right] dt = 3 \end{aligned}$$

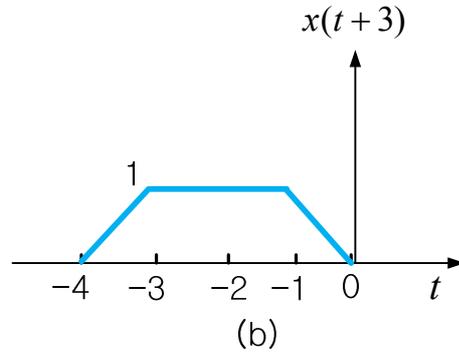
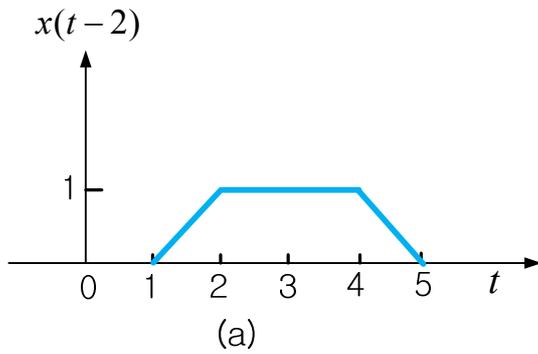
$$\textcircled{2} \int_{-4}^1 t \exp[-2t] \delta''(t-1) dt = (4t-4) \exp[-2t] \Big|_{t=1} = 0$$

9.

$$\textcircled{1} x(t) = e^{-1} \cos(10)$$

$$\textcircled{2} x(k) = \cos(2\pi k)$$

10.



11.

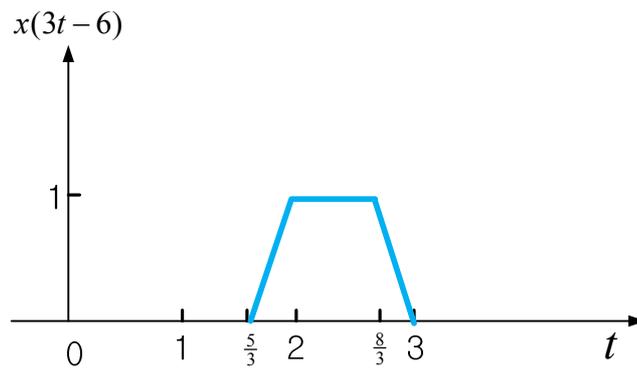
$$x(-t) = \begin{cases} -t+1 & -1 \leq -t \leq 0 \\ 1 & 0 < -t \leq 2 \\ 0 & \text{다른경우} \end{cases}$$

11

$$x(-t) = \begin{cases} -t+1 & 0 \leq t \leq 1 \\ 1 & -2 < t \leq 0 \\ 0 & \text{다른경우} \end{cases}$$

$$x(3-t) = \begin{cases} 4-t & 3 \leq t \leq 4 \\ 1 & 1 < t \leq 3 \\ 0 & \text{다른경우} \end{cases}$$

12.



13.

- ① 주기 신호이다.
- ② 주기 신호이다.
- ③ 주기 신호이다.
- ④ 주기 신호가 아니다.

14. 전력 신호이다.

15. 이 신호는 주기 신호이며, 주기는 다음과 같다.

$$T = \frac{2\pi}{\omega_0}$$

신호의 평균 전력은 다음과 같다.

$$\begin{aligned}
P &= \frac{1}{T} \int_0^T A^2 \sin^2(\omega_0 t + \phi) dt \\
&= \frac{A^2 \omega_0}{2\pi} \int_0^{2\pi/\omega_0} \left[\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2\omega_0 t + 2\phi) \right] dt \\
&= \frac{A^2}{2}
\end{aligned}$$

위 식의 마지막 유도 과정에서 신호 $\cos(2\omega_0 t + 2\phi)$ 는 주기가 $T/2$ 인 주기 함수이며, 또 구간의 길이가 lT 인 어느 구간에서도 코사인 함수의 적분 값은 항상 0임을 이용하였다. 여기서 l 은 양의 정수이다. ($\cos(2\omega_0 t + \phi)$ 의 두 주기를 그래프로 그려 보면 위 사실을 쉽게 확인할 수 있을 것이다.)

16.

신호 $x(t)$ 는 $t \rightarrow \pm\infty$ 에 따라 $x(t)$ 가 0으로 접근한다는 의미에서 점근적으로 시간 제한적이다. 이 신호 역시 펄스로 간주된다. 어느 경우 모두 평균 전력은 0이다.

신호 $x(t)$ 에 대해서는 다음과 같이 된다.

$$\begin{aligned}
E &= \lim_{L \rightarrow \infty} \int_{-L}^L A^2 \exp[-2a|t|] dt \\
&= \lim_{L \rightarrow \infty} \frac{A^2}{a} [1 - \exp[-2aL]] = \frac{A^2}{a}
\end{aligned}$$

<3장 - 연습문제>

1. 대칭 구간을 포함하기 위해 0을 삽입하여 표시하면 다음과 같다.

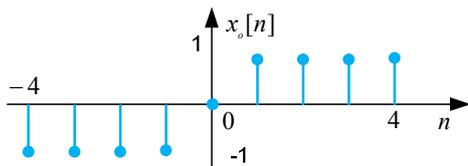
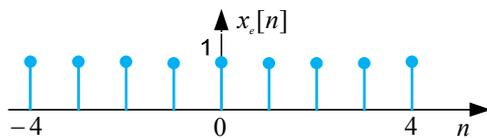
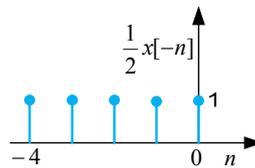
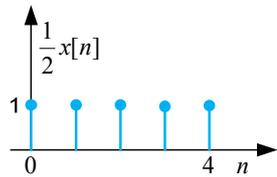
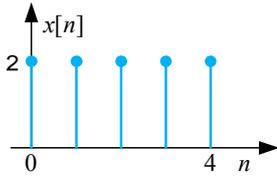
$$x[n] = \{4, -4, 6, -2, 0\}$$

그리고 $\frac{1}{2}x[n] = \{2, -2, 3, -1, 0\}$, $\frac{1}{2}x[-n] = \{0, -1, 3, -2, 2\}$ 이므로,

$$x_e[n] = \frac{1}{2}x[n] + \frac{1}{2}x[-n] = \{2, -3, 6, -3, 2\}$$

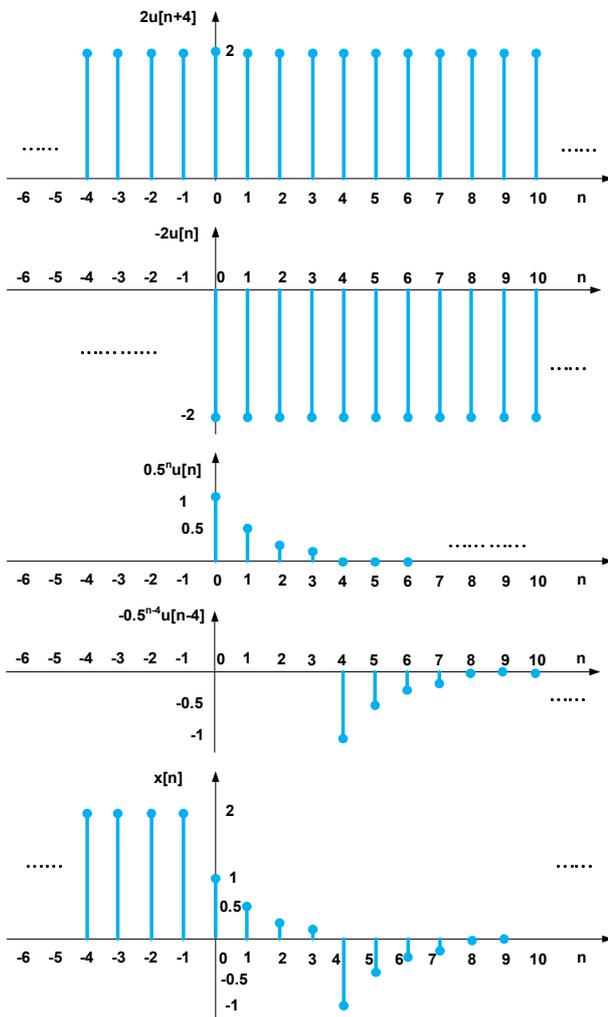
$$x_o[n] = \frac{1}{2}x[n] - \frac{1}{2}x[-n] = \{2, -1, 0, 1, -2\}$$

- 2.



3. (a) $y[n] = x[n-3] = \{0, 2, 3, 4, 5, 6, 7\}$ (b) $f[n] = x[n+2] = \{1, 3, 5, 7, 9, 11\}$
- (c) $g[n] = x[-n] = \{11, 9, 7, 5, 3, 1\}$ (d) $h[n] = x[-n+1] = \{11, 9, 7, 5, 3, 1\}$
- (e) $s[n] = x[-n-2] = \{11, 9, 7, 5, 3, 1\}$

4.



5.

$$(a) y[n] = \begin{cases} 2 \exp\left[\frac{-5n}{6}\right], & n = 0, 3, 6, \text{etc.} \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$(b) z[n] = \begin{cases} \exp[-n], & n \geq 0 \\ 0, & n < 0 \end{cases}$$

$$6. x[n] = 3u[n+2] + 2u[n-1] - 5u[n-4]$$

$$7. x[n] = \{4, -2, 1, 0, 2, 3, -1, 0, 2\}$$

$$x[n] = 4\delta[n+4] - 2\delta[n+3] + \delta[n+2] + 2\delta[n] + 3\delta[n-1] - \delta[n-2] + 2\delta[n-4]$$

8.

$$x[T] = \{1.6, 2.3, -3.7, 0.5, -1.2, 5.2, 1.5, -2.3, -4.3, 1.0\}$$

$$\begin{aligned} x[T] &= 1.6\delta[n] + 2.3\delta[n-1] - 3.7\delta[n-2] + 0.5\delta[n-3] \\ &\quad - 1.2\delta[n-4] + 5.2\delta[n-5] + 1.5\delta[n-6] - 2.3\delta[n-7] \\ &\quad - 4.3\delta[n-8] + 1.0\delta[n-9] \end{aligned}$$

9.

$$(a) x[n] = 2\delta[n-3]$$

$$(b) y[n] = \delta[n+2] + 4\delta[n+1] + 3\delta[n] + 2\delta[n-2] - 2\delta[n-3]$$

10. $x[n]$ 의 두 항은 각각 $N_1 = 18$, $N_2 = 14$ 의 주기를 가진다.

따라서 $x[n]$ 은 주기 $N = 126$ 의 주기를 가지는 주기 신호이다.

$$11. y[n] = \sum_{k=-\infty}^{k=\infty} x[k]h[n-k] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} (\delta[n] - \delta[n-3])u[n-k] = u[n] - u[n-3]$$

12.

$$(a) \frac{\Omega_0}{2\pi} = \frac{7}{18} = \frac{m}{N}$$

이산 신호는 주기적이고, 기본 주기는 $m = 7$ 로 선택하여 $N = 18$ 로 주어진다.

$$(b) \frac{\Omega_0}{2\pi} = \frac{7}{18\pi}$$

이것은 유리수가 아니므로, 이산 신호는 비주기성이다.

13. 주기 $N = 5$

$$14. P = \frac{1}{5} \sum_{n=0}^4 x^2[n] = \frac{1}{5} (1 + 4 + 0 + 0 + 16) = 4.2$$

15. $x[n]$ 의 평균 전력은 다음과 같다.

$$p = \frac{1}{4} \sum_{n=0}^3 |x[n]|^2 = \frac{1}{4} (36 + 36 + 36 + 36) = 36$$

16.

(a) $x[nT]$ 의 에너지를 구하면

$$\begin{aligned} E_x &= \lim_{M \rightarrow \infty} T \sum_{n=-M}^M |x[nT]|^2 = 0.01 \sum_{n=0}^{\infty} |(-0.5)^n|^2 \\ &= 0.01 \sum_{n=0}^{\infty} (-0.5)^{2n} = 0.01 \sum_{n=0}^{\infty} 0.25^n \\ &= \frac{0.01}{1 - 0.25} = \frac{0.04}{3} \end{aligned}$$

에너지 신호이다.

(b) $y[nT]$ 의 평균전력을 구하면

$$\begin{aligned} P_y &= \lim_{M \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{2M+1} \right) \sum_{n=-M}^M |y[nT]|^2 \\ &= \lim_{M \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{2M+1} \right) \sum_{n=-M}^M |2e^{i3n}|^2 \\ &= \lim_{M \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{2M+1} \right) \sum_{n=0}^M 2^2 \\ &= \lim_{M \rightarrow \infty} \frac{4(M+1)}{2M+1} = 2 \end{aligned}$$

전력 신호이다.

<4장 - 연습문제>

1. (a) 비선형, 인과, 시불변, 무기억 시스템
 (b) 선형, 인과, 시불변, 무기억 시스템
 (c) 선형, 인과, 무기억 시스템
 (d) 선형, 인과, 기억 시스템
 (e) 비선형, 시불변, 인과, 무기억 시스템.

2.

$$\begin{aligned}
 y(t) &= \int_{-\infty}^t (3\cos(2\tau))(e^{(\tau-t)})d\tau + \int_t^{\infty} (3\cos(2\tau))(e^{(t-\tau)})d\tau \\
 &= 3e^{-t} \int_{-\infty}^t e^{\tau} \cos(2\tau) d\tau + 3e^t \int_t^{\infty} e^{-\tau} \cos(2\tau) d\tau \\
 &= 3e^{-t} \left[\frac{e^{\tau} (\cos(2\tau) + 2\sin(2\tau))}{5} \right]_{-\infty}^t + 3e^t \left[\frac{e^{-\tau} (-\cos(2\tau) + 2\sin(2\tau))}{5} \right]_t^{\infty} \\
 &= \frac{6}{5} \cos(2t) \quad (\text{모든 } t \text{에 대해})
 \end{aligned}$$

3.

$$\begin{aligned}
 \omega(f) &= \int_{-\infty}^f \left(\frac{1}{1+\beta^2} \right) (1) d\beta + \int_f^{\infty} \left(\frac{1}{1+\beta^2} \right) (0) d\beta \\
 &= \int_{-\infty}^f \frac{d\beta}{1+\beta^2} = (\tan^{-1}(\beta))_{-\infty}^f \\
 &= \tan^{-1} f + \frac{\pi}{2} \quad (\text{모든 } f \text{에서})
 \end{aligned}$$

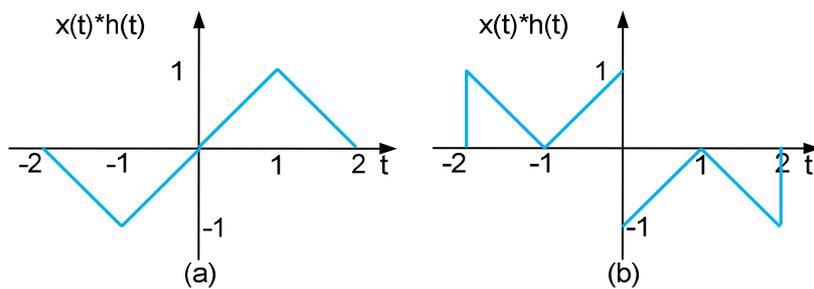
4.

$$\begin{aligned}
y(t) &= \int_{\tau=-\infty}^{\infty} x(\tau)h(t-\tau)d\tau = \int_{\tau=-\infty}^{\infty} [u(\tau+2) - u(\tau-2)][u(t-\tau+2) - u(t-\tau-2)]d\tau \\
&= \int_{\tau=-\infty}^{\infty} u(\tau+2)u(t-\tau+2)d\tau - \int_{\tau=-\infty}^{\infty} u(\tau+2)u(t-\tau-2)d\tau \\
&\quad - \int_{\tau=-\infty}^{\infty} u(\tau-2)u(t-\tau+2)d\tau + \int_{\tau=-\infty}^{\infty} u(\tau-2)u(t-\tau-2)d\tau \\
&= \int_{\tau=-\infty}^{\infty} u(\tau+2)u(-(\tau-(t+2)))d\tau - \int_{\tau=-\infty}^{\infty} u(\tau+2)u(-(\tau-(t-2)))d\tau \\
&\quad - \int_{\tau=-\infty}^{\infty} u(\tau-2)u(-(\tau-(t+2)))d\tau + \int_{\tau=-\infty}^{\infty} u(\tau-2)u(-(\tau-(t-2)))d\tau \\
&= u(t+4) \int_{\tau=-2}^{t+2} d\tau - u(t) \int_{\tau=-2}^{t-2} d\tau - u(t) \int_{\tau=2}^{t+2} d\tau + u(t-4) \int_{\tau=2}^{t-2} d\tau \\
&= [\tau]_{-2}^{t+2} u(t+4) - [\tau]_{-2}^{t-2} u(t) - [\tau]_2^{t+2} u(t) + [\tau]_2^{t-2} u(t-4) \\
&= (t+4)u(t+4) - tu(t) - tu(t) + (t-4)u(t-4) \\
&= (t+4)u(t+4) - 2tu(t) + (t-4)u(t-4)
\end{aligned}$$

5.

$$\begin{aligned}
 y(t) &= \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)x(t-\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)u(t-\tau)d\tau \\
 &= \int_{-\infty}^t h(\tau)d\tau - \int_{-\infty}^t e^{-\tau} \cos(3\tau)u(\tau)d\tau \\
 &= \frac{1}{2}u(t) \int_0^t e^{-\tau} (e^{j3\tau} + e^{-j3\tau})d\tau \\
 &= \frac{1}{2}u(t) \int_0^t e^{(-1+j3)\tau} d\tau + \frac{1}{2}u(t) \int_0^t e^{(-1-j3)\tau} d\tau \\
 &= \frac{1}{2(-1+j3)} \left[e^{(-1+j3)\tau} \right]_0^t u(t) + \frac{1}{2(-1-j3)} \left[e^{(-1-j3)\tau} \right]_0^t u(t) \\
 &= \frac{1}{2(-1+j3)} \left[e^{(-1+j3)t} - 1 \right] u(t) + \frac{1}{2(-1-j3)} \left[e^{(-1-j3)t} - 1 \right] u(t) \\
 &= \left[\frac{-1}{2(-1+j3)} - \frac{1}{2(-1-j3)} + \frac{1}{2(-1+j3)} e^{(-1+j3)t} + \frac{1}{2(-1-j3)} e^{(-1-j3)t} \right] u(t) \\
 &= \left[2 \operatorname{Re} \left\{ \frac{-1}{2(-1+j3)} \right\} + 2 \operatorname{Re} \left\{ \frac{1}{2(-1+j3)} e^{(-1+j3)t} \right\} \right] u(t) \\
 &= \left[\operatorname{Re} \left\{ \frac{1+j3}{10} \right\} + \operatorname{Re} \left\{ \frac{-1-j3}{10} e^{(-1+j3)t} \right\} \right] u(t) \\
 &= \frac{1}{10} [1 - e^{-t} \cos(3t)] u(t)
 \end{aligned}$$

6.



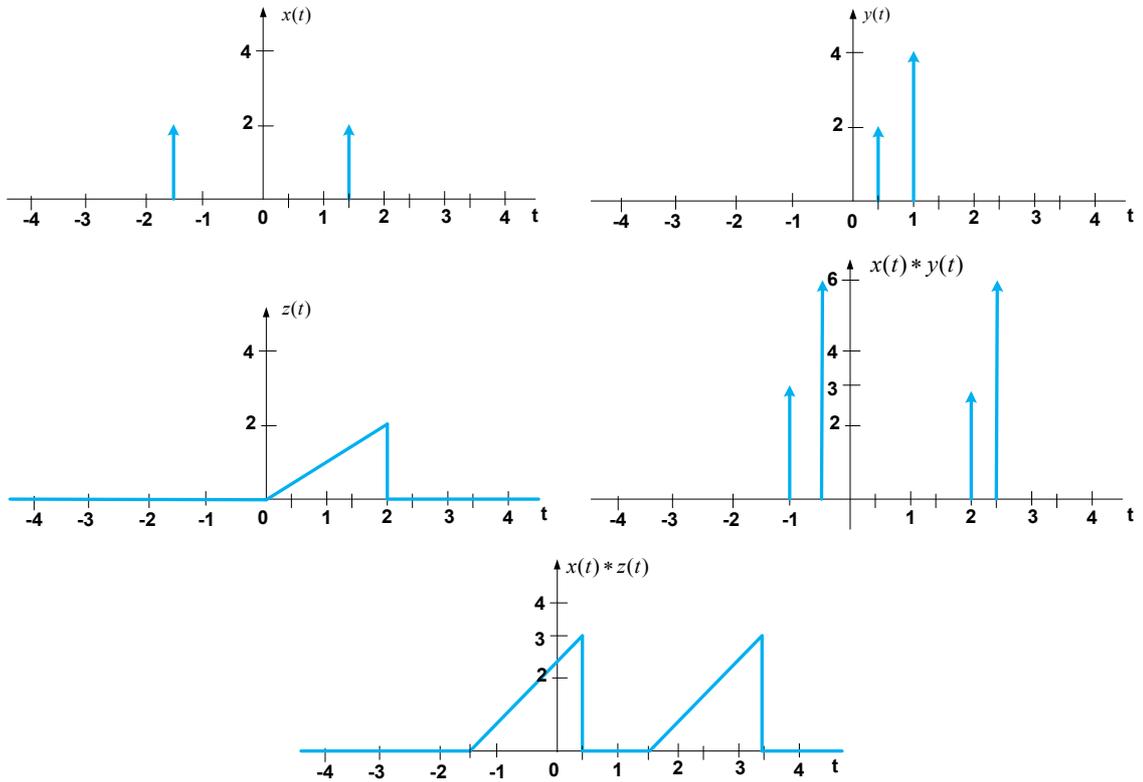
7.

$$(a) \quad y(t) = \frac{1}{2} [e^{-t} - e^{-3t}] u(t)$$

$$(b) \quad y(t) = 3 \int_0^t [e^{-\tau} + 1] d\tau = 3[1 - (e^{-t} - t)] u(t)$$

$$\begin{aligned}
 \text{(c) } y(t) &= e^{-at}u(t) * [u(t) - e^{-at}u(t-b)] \\
 &= e^{-at}u(t) * [u(t) - e^{-at}e^{-a(t-b)}u(t-b)] \\
 &= \left[\frac{1 - e^{-at}}{a} \right] u(t) - (t-b)e^{-at}u(t-b)
 \end{aligned}$$

8.



9.

$$\begin{aligned}
 y(t) &= x(t) * h(t) \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)x(t-\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e^{[j\Omega(t-\tau)]}d\tau \\
 &= e^{[j\Omega t]} \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e^{[-j\Omega\tau]}d\tau = e^{[j\Omega t]}H(\Omega)
 \end{aligned}$$

10. 먼저 그래프를 구간별로 나누어 $x_1(t)$ 와 $x_2(t)$ 의 함수를 구한 후 구간별로 곱한다.

$$i) 0 \leq t < 2: f_1(t)f_2(t) = (1.5t)(-t+3) = -1.5t^2 + 4.5t$$

$$ii) 2 \leq t < 4: f_1(t)f_2(t) = 3 \times (-t+3) = -3t+9$$

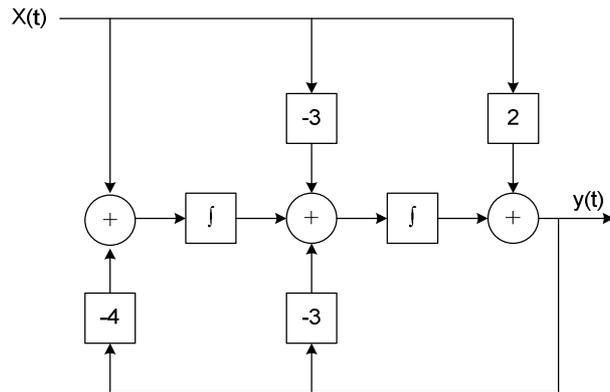
$$iii) 4 \leq t < 5: f_1(t)f_2(t) = (-t+6)(-t+3) = t^2 - 9t + 18$$

$$iv) 5 \leq t < 7: f_1(t)f_2(t) = (-t+6) \times 2 = -2t+12$$

$$v) 7 \leq t < 8: f_1(t)f_2(t) = (t-8) \times 2 = 2t-16$$

$$vi) t \geq 8: f_1(t)f_2(t) = 0 \times 2 = 0$$

11.



12.

이 문제는 라플라스 변환에 의해서도 접근할 수 있으나 여기서는 시간 영역에서 컨벌루션으로 구해 보도록 한다. 입력 $v_1(t)$ 신호가 시간 영역에서 주어졌으므로, 회로 전달 함수도 시간 영역에서 산출한다. 그렇게 하기 위해 라플라스 변환 형태의 전달함수를 역변환한다.

$$H(s) = \frac{V_2(s)}{V_1(s)} = \frac{\frac{1}{C_s}}{L_s + \frac{2}{C_s}} = \frac{1}{LC_s^2 + 1} \quad \dots \textcircled{1} \quad \text{소자 값을 식 } \textcircled{1} \text{에 대입한다.}$$

$$H(s) = \frac{25}{s^2 + 25}$$

$$h(t) = L^{-1}[H(s)] = 5 \sin 5t \quad \dots \textcircled{2}$$

$h(t)$ 가 구해졌으므로 $v_2(t)$ 를 컨벌루션으로 계산한다.

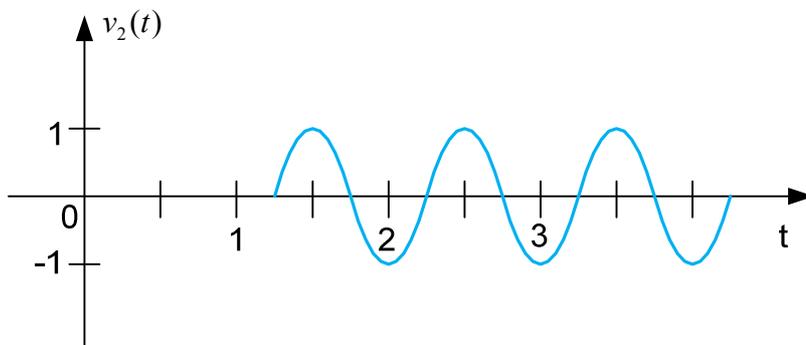
$$v_2(t) = v_1(t) * v_2(t) = \int_0^t 5 \sin 5\tau e^{-2(t-\tau)} d\tau$$

$$= 5e^{-2t} \int_0^t \frac{e^{j5\tau} - e^{-j5\tau}}{2j} e^{2\tau} d\tau$$

$$= \frac{2}{29} \frac{e^{j5\tau} - e^{-j5\tau}}{2j} - \frac{25}{29} \frac{e^{j5\tau} - e^{-j5\tau}}{2} + \frac{25}{29} e^{-2t}$$

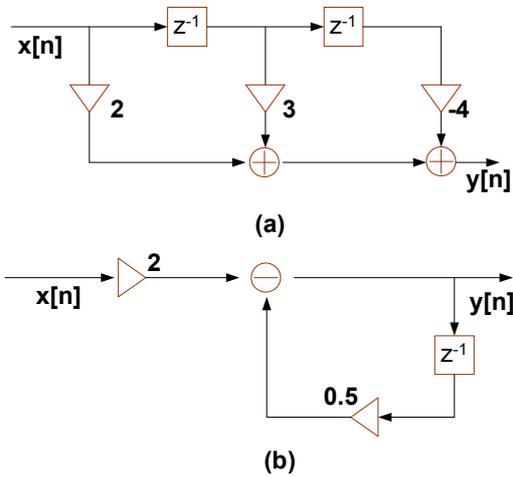
$$= \frac{2}{29} \sin 5t - \frac{25}{29} \cos 5t + \frac{25}{29} e^{-2t} \quad \dots \textcircled{3}$$

결과 파형은 다음과 같다.



<5장 - 연습문제>

1.



2.

- (a) 선형 시스템이다.
- (b) 비선형 시스템이다.

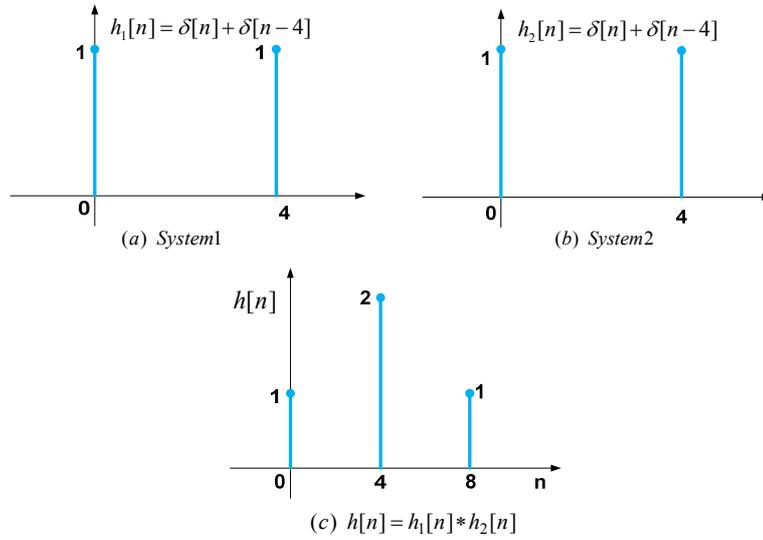
3. (a) 시불변 시스템
(b) 시변 시스템

4. 비인과 시스템

5.

직렬 연결된 시스템의 임펄스 응답은

$$\begin{aligned}
 h[n] &= h_1[n] * h_2[n] \\
 &= \{\delta[n] - \delta[n-4]\} * \{\delta[n] - \delta[n-4]\} \\
 &= \delta[n] + 2\delta[n-4] + \delta[n-8]
 \end{aligned}$$



6. 병렬 연결된 시스템의 임펄스 응답은

$$\begin{aligned}
 h[n] &= h_1[n] + h_2[n] \\
 &= \{\delta[n] - \delta[n-4]\} + \{\delta[n] - \delta[n-4]\} \\
 &= 2\delta[n] + 2\delta[n-4]
 \end{aligned}$$

7. 컨벌루션의 정의에 의해 출력 $y[n]$ 는 다음과 같이 주어진다.

$$y[n] = \sum_{k=0}^3 h[k]x[n-k]$$

1) 먼저 위의 식에서 $n \leq -1$ 과 $n \geq 8$ 의 범위에서는 $x[n-k]$ 의 값은 항상 0이다. 따라서,

$$y[n] = 0, \quad n \leq -1 \quad \text{or} \quad n \geq 8$$

2) $n=0$ 일 때

$$y[0] = \sum_{k=0}^3 h[k]x[-k] = h[0]x[0] = A$$

3) $n=1$ 일 때

$$y[1] = \sum_{k=0}^3 h[k]x[1-k] = A + \frac{A}{2} = \frac{3A}{2}$$

4) $n=3$ 일 때

$$y[2] = \sum_{k=0}^3 h[k]x[2-k] = A + \frac{A}{2} + \frac{A}{4} = \frac{7A}{4}$$

같은 방법으로

$$y[3] = A + \frac{A}{2} + \frac{A}{4} + \frac{A}{8} = \frac{15A}{8}$$

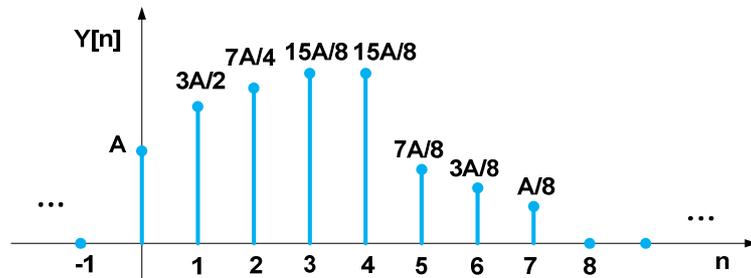
$$y[4] = A + \frac{A}{2} + \frac{A}{4} + \frac{A}{8} = \frac{15A}{8}$$

$$y[5] = \frac{A}{2} + \frac{A}{4} + \frac{A}{8} = \frac{7A}{8}$$

$$y[6] = \frac{A}{4} + \frac{A}{8} = \frac{3A}{8}$$

$$y[7] = \frac{A}{8}$$

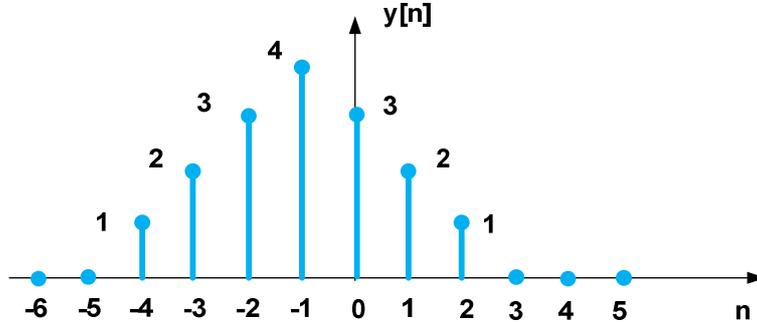
결국, $y[n]$ 은 그림과 같다.



$$8. y[n] = \begin{cases} \frac{1-e^{(n+1)a}}{1-e^a}, & n \geq 0 \\ 0, & n \leq -1 \end{cases}$$

$$9. y(nT) = \begin{cases} \frac{1-e^{(n+1)a}}{1-e^a}, & n \leq 4 \\ \frac{e^{(n-4)a} - e^{(n+1)a}}{1-e^a}, & n \geq 5 \end{cases}$$

10.



11. $h[k]$ 와 $x[n-k]$ 의 테이블을 만들어 컨벌루션의 결과를 구하면 다음과 같다.

k	-3	-2	-1	0	1	2	3	4	5	6	7	n	$y[n]$
$h[k]$				1	2	0	-1	1					
$x[k]$				1	3	-1	-2						
$x[-k]$	-2	-1	3	1								0	1
$h[1-k]$		-2	-1	3	1							1	5
$h[2-k]$			-2	-1	3	1						2	5
$h[3-k]$				-2	-1	3	1					3	-5
$h[4-k]$					-2	-1	3	1				4	-6
$h[5-k]$						-2	-1	3	1			5	4
$h[6-k]$							-2	-1	3	1		6	1
$h[7-k]$								-2	-1	3	1	7	-2

따라서 다음의 결과를 얻는다.

$$y[n] = \{1, 5, 5, -5, -6, 4, 1, -2\}$$

12. 컨벌루션 테이블의 세로 항목에는 $x[n-k]$ 와 $h[k]x[n-k]$ 로 구성된다.

n	-2	-1	0	1	2	3	4	5
$x[n+1]$	-1	3	-1	-2				
$x[n]$		-1	3	-1	-2			
$x[n-1]$			-1	3	-1	-2		
$x[n-2]$				-1	3	-1	-2	
$x[n-3]$					-1	3	-1	-2

$h[-1]x[n+1]$	2	-6	2	4				
$h[0]x[n]$		-2	6	-2	-4			
$h[1]x[n-1]$			0	0	0	0	0	
$h[2]x[n-2]$				1	-3	1	2	
$h[3]x[n-3]$					-1	3	-1	-2
$y[n]$	2	-8	8	3	-8	4	1	-2

따라서 다음의 결과를 얻는다.

$$y[n] = \{2, -8, 8, 3, -8, 4, 1, -2\}$$

13.

$$y[0] = 1$$

$$y[1] = ay[0] + x[1] = a + 1$$

$$y[2] = ay[1] + x[2] = a(a+1) + 1 = a^2 + a + 1$$

:

$$y[k] = ay[k-1] + x[k] = a^k + a^{k-1} + \dots + a + 1 = \sum_{i=0}^k a^i$$

:

$$y[n] = \sum_{i=0}^k a^i \text{ 와 같이 순차적으로 구하면 된다.}$$

14. $x[n] = \delta[n]$ 이므로 위의 식을 다시 쓰면

$$h[n] = y[n] = ah[n-1] + \delta[n]$$

으로 된다.

$$h[0] = 1$$

$$h[1] = ah[0] = a$$

$$h[2] = ah[1] = a^2$$

:

$$h[k] = a^k$$

:

$$h[n] = a^n u[n]$$

15. $x[n] = \delta[n]$ 이므로 임펄스 응답은

$$h(0) = y(0) = b_0$$

$$h(1) = y(1) = b_1$$

16. $y_h[n] = C_1 \left(\frac{1}{2}\right)^n + C_2 \left(\frac{1}{2}\right)^n + C_3 \left(\frac{1}{4}\right)^n$

“중략”

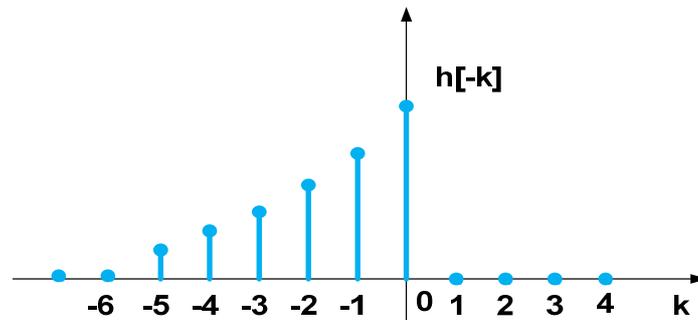
방정식으로 해를 구하면 계수들이 다음과 같이 얻어진다.

$$C_1 = \frac{9}{2}, C_2 = \frac{5}{4}, C_3 = -\frac{1}{8}$$

따라서 균일해는 다음과 같다.

$$y_h[n] = \frac{9}{2} \left(\frac{1}{2}\right)^n + \frac{5}{4} \left(\frac{1}{2}\right)^n - \frac{1}{8} C_3 \left(\frac{1}{4}\right)^n$$

17.



① $n < 1 : y[n] = 0$

② $1 \leq n < 3 : g[k] = x[k]h[n-k] \neq 0$

$$\begin{aligned}
y[n] &= \sum_{k=1}^n g[k] = \sum_{k=1}^n (0.8)^{n-k} = (0.8)^n \sum_{m=0}^{n-1} (0.8)^{-(m+1)} = (0.8)^{n-1} \sum_{m=0}^{n-1} (0.8)^{-m} \\
&= (0.8)^{n-1} \left(\frac{1 - (0.8^{-1})^n}{1 - (0.8)^{-1}} \right) = \frac{(0.8)^n - 1}{-0.2} = 5 - 5(0.8)^n
\end{aligned}$$

③ $4 \leq n \leq 6$: $g[k] = x[k]h[n-k] \neq 0$

$$\begin{aligned}
y[n] &= \sum_{k=1}^3 g[k] = \sum_{k=1}^3 (0.8)^{n-k} = (0.8)^n \sum_{m=0}^2 (0.8)^{-(m+1)} = (0.8)^{n-1} \sum_{m=0}^2 (0.8)^{-m} \\
&= (0.8)^{n-1} \left(\frac{1 - (0.8^{-1})^3}{1 - (0.8)^{-1}} \right) = \frac{(0.8)^n - (0.8)^{n-3}}{-0.2} = 5(0.8)^{n-3} - 5(0.8)^n = 4.7656(0.8)^n
\end{aligned}$$

④ $7 \leq n \leq 8$: $g[k] = x[k]h[n-k] \neq 0$

$$\begin{aligned}
y[n] &= \sum_{k=n-5}^3 g[k] = \sum_{k=n-5}^3 (0.8)^{n-k} = \sum_{m=0}^{8-n} (0.8)^{n-(m+n-5)} = (0.8)^5 \sum_{m=0}^{8-n} (0.8)^{-m} \\
&= (0.8)^5 \left(\frac{1 - (0.8^{-1})^{9-n}}{1 - (0.8)^{-1}} \right) = \frac{(0.8)^6 - (0.8)^{n-3}}{-0.2} = 5(0.8)^{n-3} - 5(0.8)^6
\end{aligned}$$

⑤ $n \geq 9$: $y[n] = 0$

$$y[n] = \begin{cases} 0, & n \leq 0 \\ 5 - 5(0.8)^n, & 1 \leq n \leq 3 \\ [5(0.8)^{-3} - 5](0.8)^n, & 4 \leq n \leq 6 \\ 5(0.8)^{n-3} - 5(0.8)^6, & 7 \leq n \leq 8 \\ 0, & n \geq 9 \end{cases}$$